

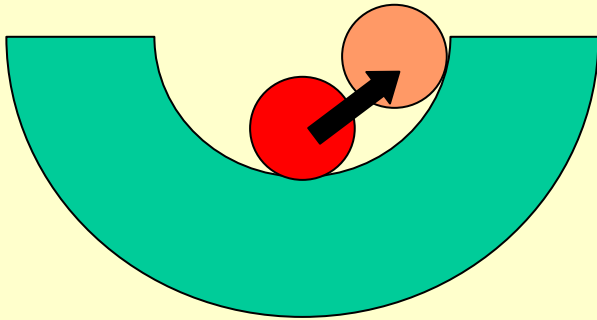
# Stabilitätsprobleme

- Arten der Gleichgewichtslagen
- Stabilitätskriterium
- Verzweigungsproblem & Durchschlagsproblem
- Theorie II. Ordnung und Knickgleichung

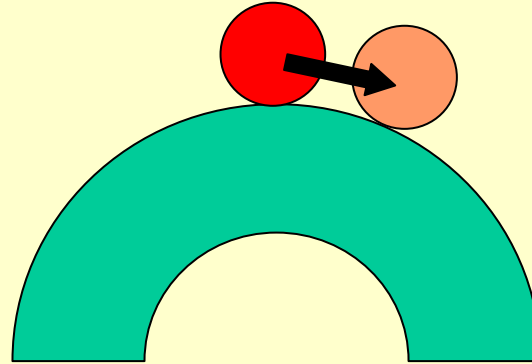
# Arten der Gleichgewichtslagen

**Ein Tragwerk muss in stabiler Gleichgewichtslage sein. Viele Tragwerke versagen wegen struktureller Instabilität, nicht aber wegen Materialversagen.**

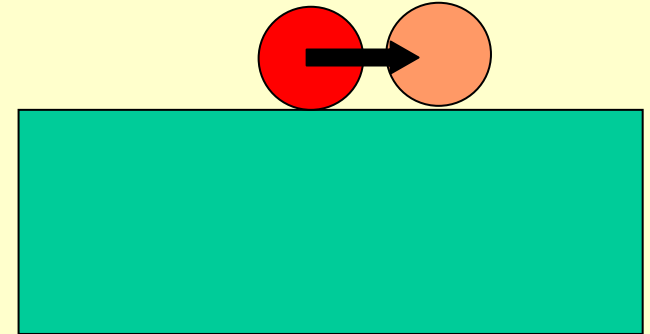
# Arten der Gleichgewichtslagen



stabil



instabil



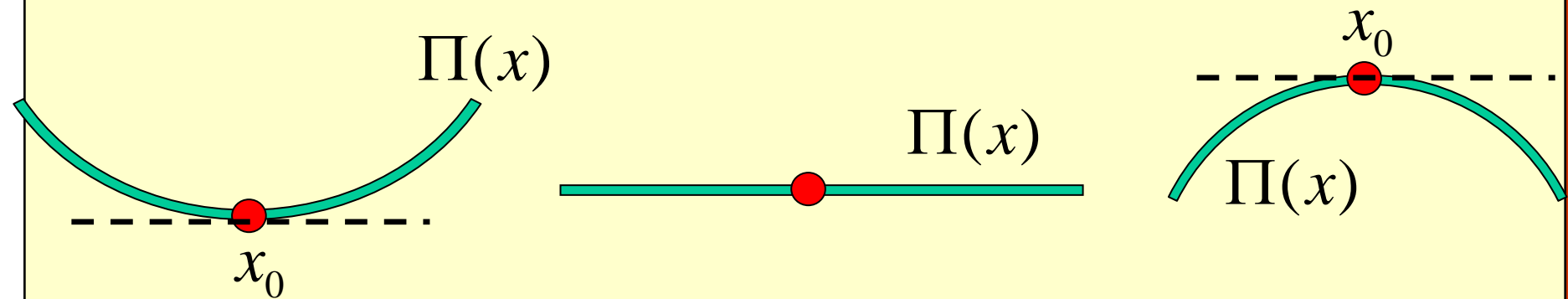
indifferent

Nach einer kleinen Störung kehrt es in seine Anfangslage zurück!

Nach einer kleinen Störung kehrt es **nicht** in seine Anfangslage zurück!

Ausgelenkte Lage ist ebenfalls eine Gleichgewichtslage!

# Stabilitätskriterium



**stabil**

**indifferent**

**instabil**

$\Pi(x_0) = \text{Minimum}$

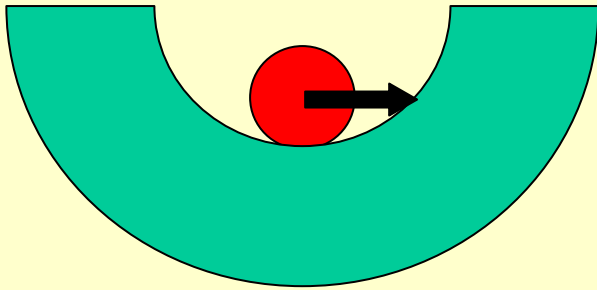
$\Pi(x) = \text{konst.}$

$\Pi(x_0) = \text{Maximum}$

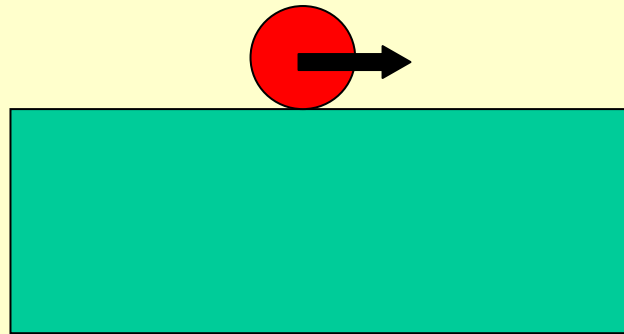
$\Pi = \text{Potentielle Energie des Systems}$

**Bei einer Gleichgewichtslage hat die Potentialkurve  $\Pi(x)$  eine horizontale Tangente!**

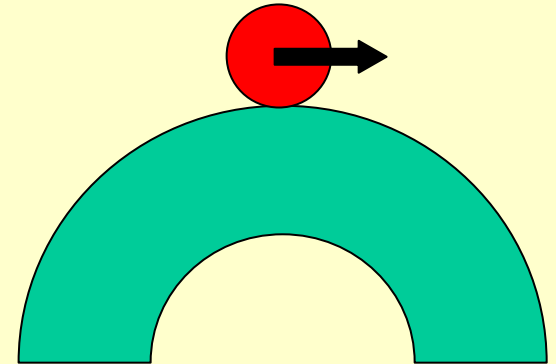
# Stabilitätskriterium



**stabil**

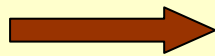


**indifferent**



**labil**

$$\Pi' = 0$$



**Gleichgewichtslagen**

$$\left. \begin{array}{l} > 0 \\ = 0 \\ < 0 \end{array} \right\} \Pi''$$



**stabil**

**(  $\Pi = \text{Minimum}$  )**



**indifferent**

**(  $\Pi = \text{konstant}$  )**



**instabil**

**(  $\Pi = \text{Maximum}$  )**

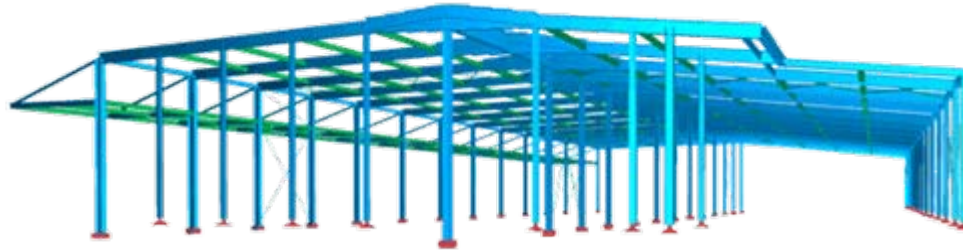
# Stabilitätskriterium

## Bemerkungen:

Falls  $\Pi'' = 0$ , dann müssen höhere Ableitungen von  $\Pi$  untersucht werden.

Falls alle Ableitungen von  $\Pi$  gleich Null sind, dann liegt eine indifferente Gleichgewichtslage vor ( $\Pi(x) = \text{konstant}$ )!

# Wann kommt ein Stabilitätsproblem vor?



**Stab unter Zug**

Last-Verformungskurve  
eindeutig



**Kein Stabilitätsproblem !**



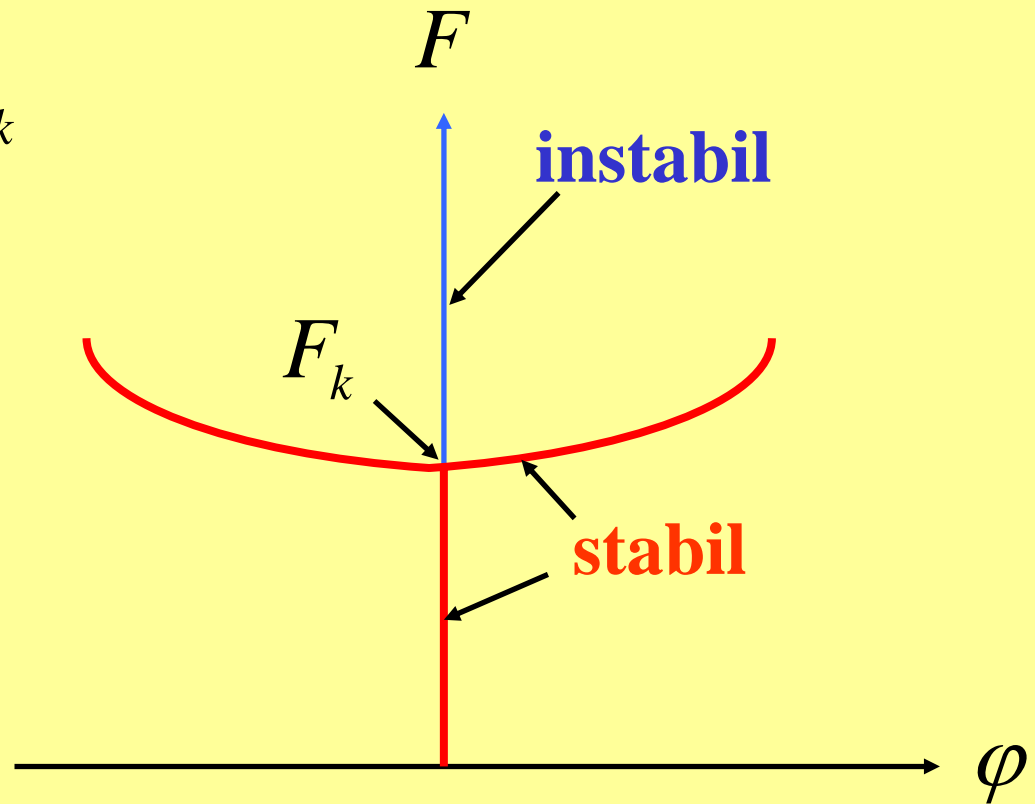
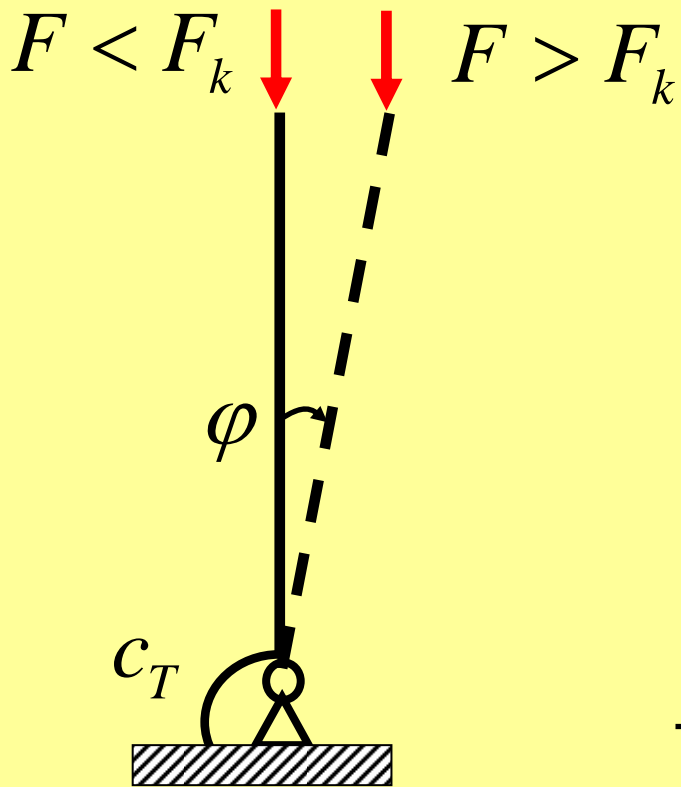
**Stab unter Druck**

Last-Verformungskurve  
nicht mehr eindeutig



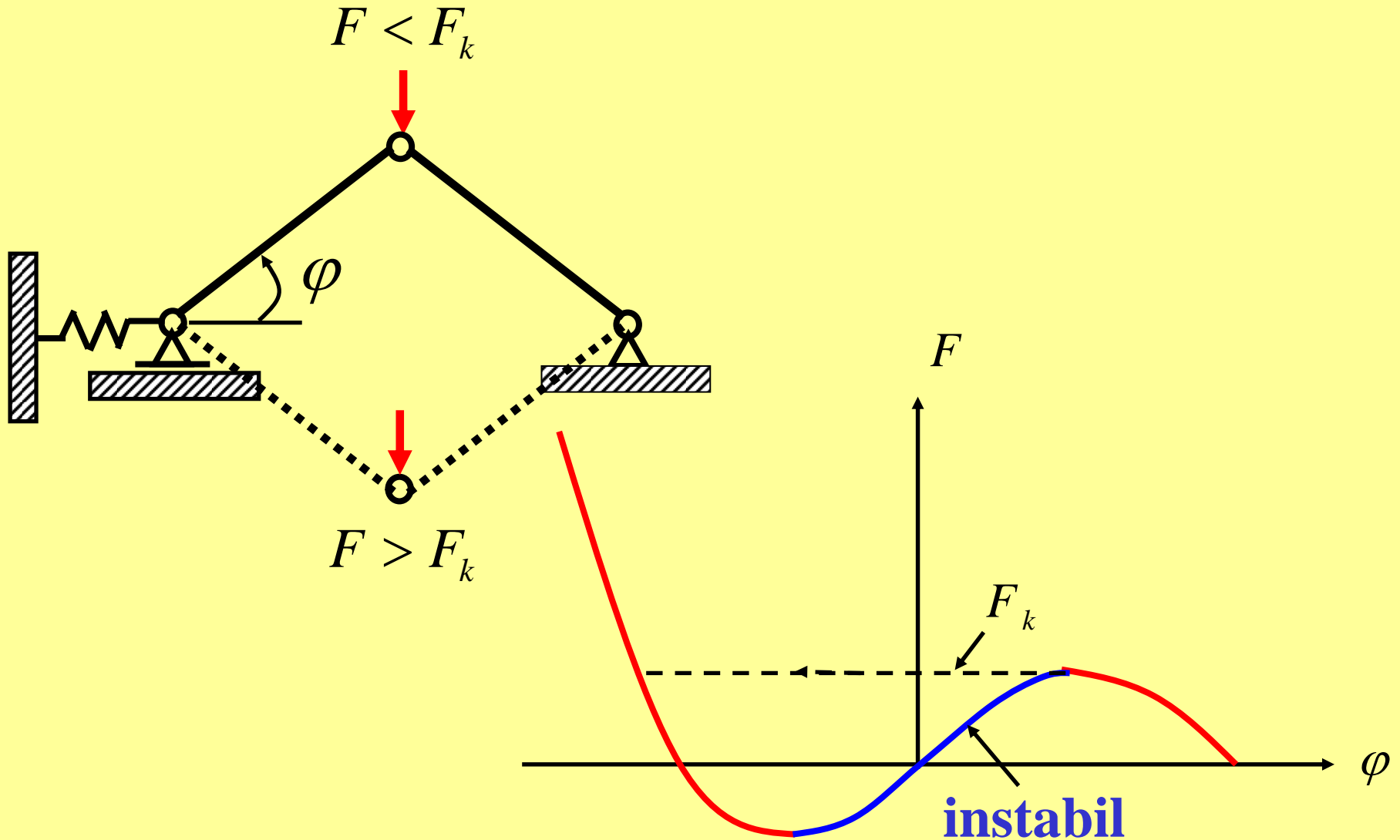
**Stabilitätsproblem !**

# Verzweigungsproblem





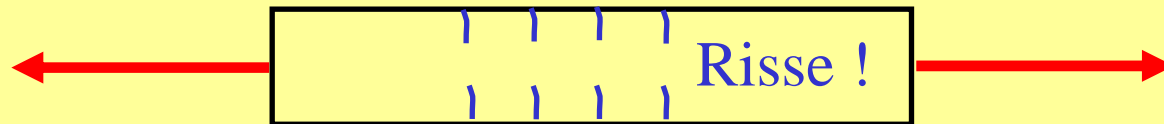
# Durchschlagproblem



# Warum ist Knicken gefährlich ?

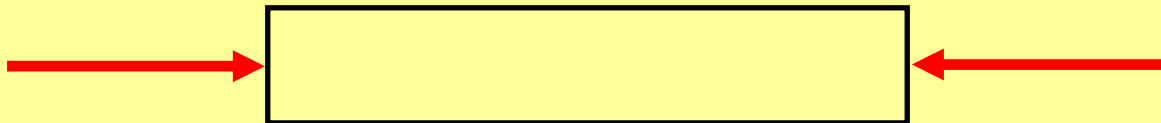
**Stab unter Zug:**

**Versagen mit Vorankündigung !**



**Stab unter Druck (Knicken):**

**Versagen ohne Vorankündigung ! Viel gefährlicher!**



# Hauptaufgabe der Stabilitätstheorie

Hauptaufgabe der Stabilitätstheorie:  $F < F_k$   $F > F_k$

Bestimmung kritischer Lasten  $F_k$

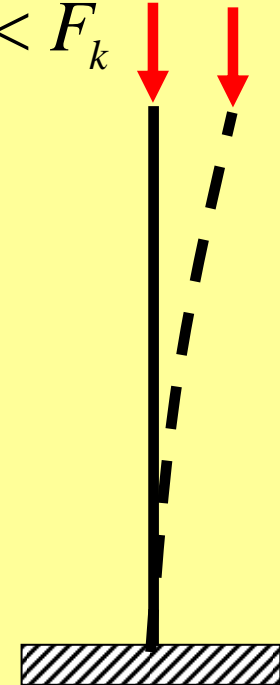
**Knicken:** gedrückte Stäbe

Seitliches Ausweichen  
oberhalb der kritischen Lasten  $F_k$

**Kippen:** Biegebalken

**Drillknicken:** Torsionsstäbe

**Beulen:** Platten, Schalen



# Wovon hängt $F_k$ ab ?

- Knicklänge und Schlankheitsgrad
- Randbedingungen (gelenkig, eingespannt, frei)
- Aussteifung des Systems (verschieblich, unverschieblich)
- Imperfektionen
- Bewehrungsmenge und Bewehrungsanordnung

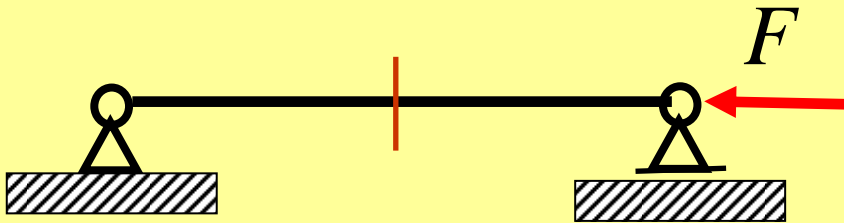
**Beispiel: Euler-Knicklast**  
(Leonard Euler, 1707-1783)

$$F_k = \frac{\pi^2 EI}{l_k^2}$$

# Theorie II. Ordnung

Vergleich: Theorie I. Ordnung und Theorie II. Ordnung

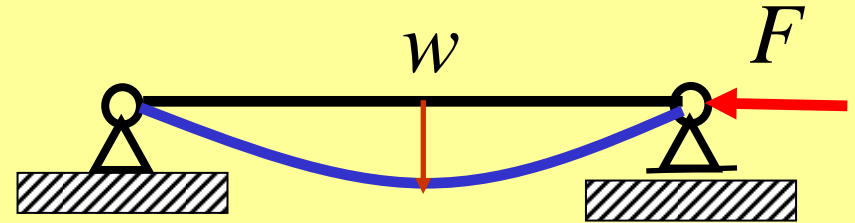
Th. I. Ordnung



Gleichgewicht am  
**unverformten** System !

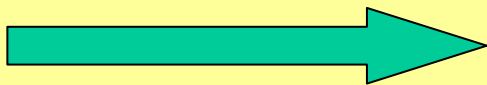
$$M_I = 0!$$

Th. II. Ordnung



Gleichgewicht am  
**verformten** System !

$$M_{II} = F \cdot w!$$



**$M_{II}$  (aus Druck) vergrößert das Bemessungsmoment zusätzlich !**

# Knickgleichung

Knickgleichung: Differentialgleichung 4ter Ordnung

$$w^{IV} + \lambda^2 w'' = 0$$

mit

$$\lambda = \sqrt{\frac{F}{EI}}$$

Allgemeine Lösung:

$$w(x) = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x) + C(\lambda x) + D$$

$A, B, C, D$ : Unbekannte Konstanten, aus Randbedingungen zu bestimmen!

# Bemerkungen zur Knickgleichung

- 1) *Herleitung der Knickgleichung*: Siehe Arbeitsblätter!
- 2) *Zur Lösung der Knickgleichung* werden *Randbedingungen* benötigt. Für einige Lagerungsfälle sind die Randbedingungen in den Arbeitsblättern zusammengestellt.
- 3) *Bestimmung der Knicklast*: Vorgehensweise siehe Beispiel in den Arbeitsblättern!

# Euler-Knickstäbe (Eulerfälle)

