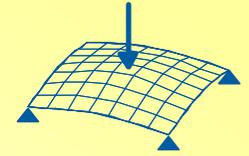
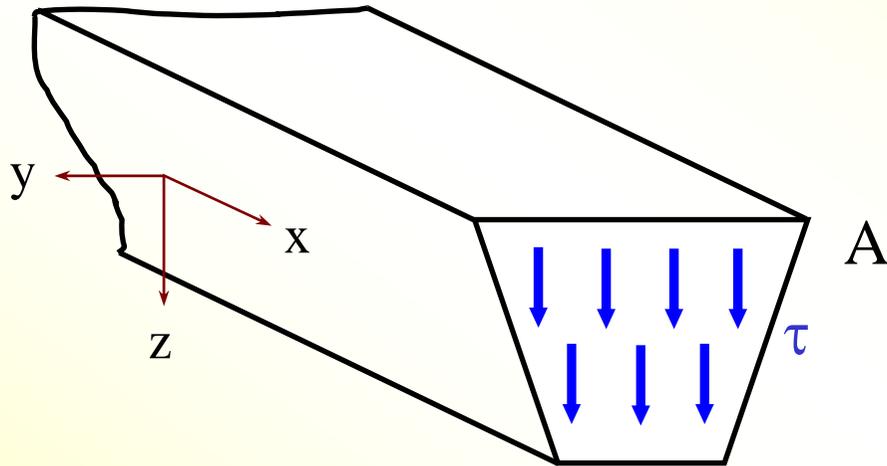


4. Schubspannung infolge Querkraft



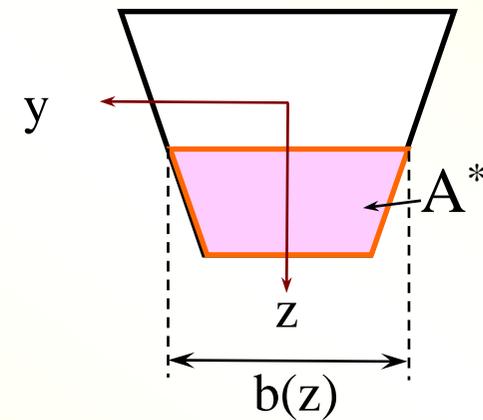
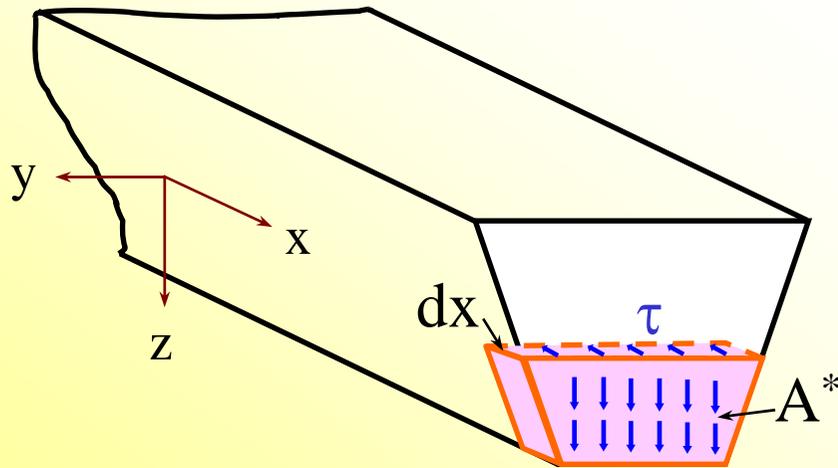
4.1 Vollquerschnitte



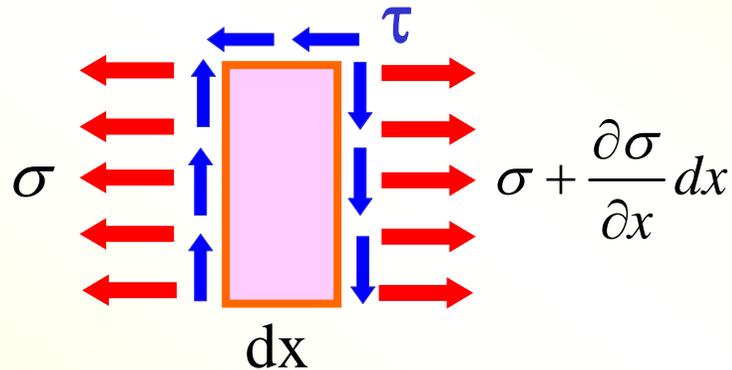
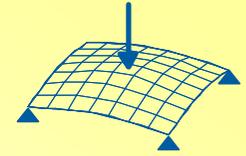
Äquivalenz von V und τ :

$$V = \int_A \tau dA$$

$V = V_z$



4. Schubspannung infolge Querkraft



Gleichgewichtsbedingung: \rightarrow

$$-\tau(z) \cdot b(z) dx - \int_{A^*} \sigma dA + \int_{A^*} \left(\sigma + \frac{\partial \sigma}{\partial x} dx \right) dA = 0$$

$$\rightarrow \tau(z) \cdot b(z) dx = \int_{A^*} \frac{\partial \sigma}{\partial x} dA$$

Mit $\sigma = \frac{M_z}{I_y} \cdot \zeta$ $\rightarrow \frac{\partial \sigma}{\partial x} = \frac{V_z}{I_y} \cdot \zeta$

$$\frac{dM_z}{dx} = V_z$$

$$\rightarrow \tau(z) \cdot b(z) dx = \frac{V_z}{I_y} \underbrace{\int_{A^*} \zeta dA}_{S_y^*(z)}$$

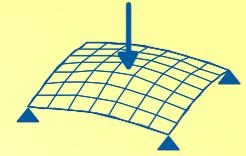
Bestimmung von $S_y^*(z)$:

1.) $S_y^*(z) = A^* \cdot z_s^*$; 2.) $S_y^*(z) = \int_{A^*} \zeta dA$;

3.) Es kann auch die Fläche oberhalb von z verwendet werden.

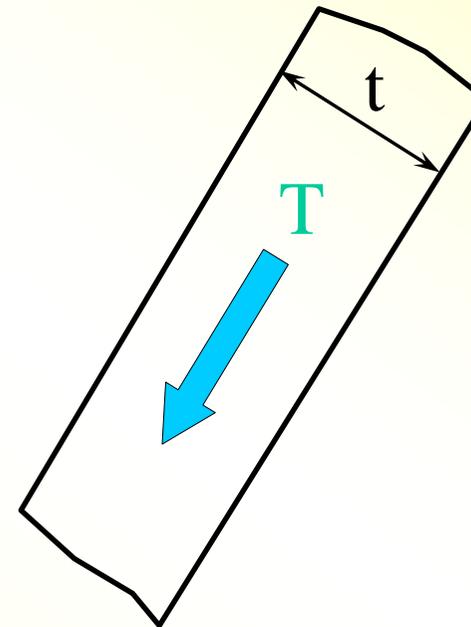
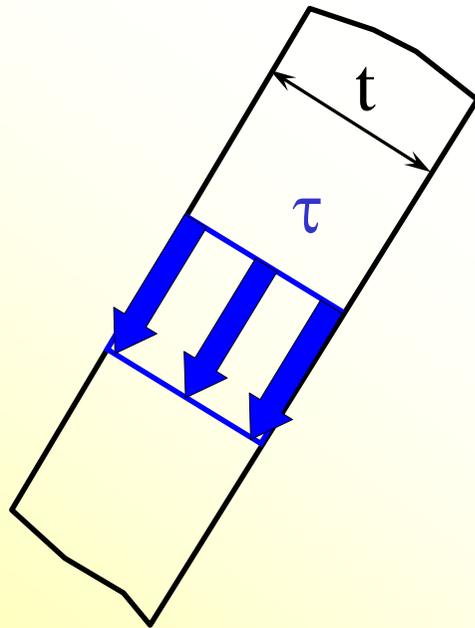
$$\rightarrow \tau(z) = \frac{V_z \cdot S_y^*(z)}{I_y \cdot b(z)}$$

4. Schubspannung infolge Querkraft



4.2 Dünnwandige Querschnitte

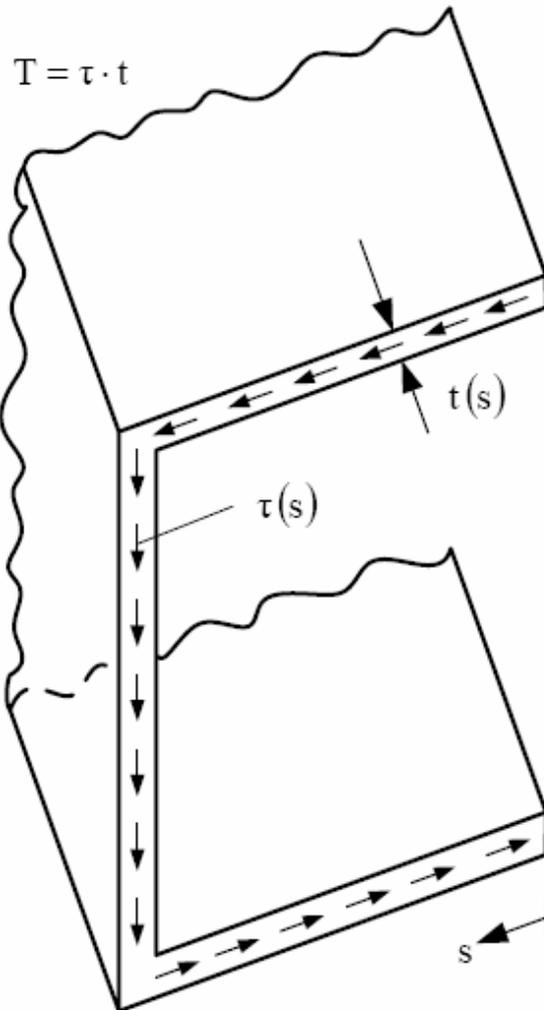
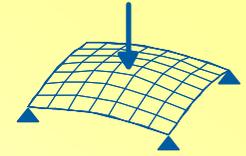
Annahme: Schubspannung τ über die Querschnittsdicke t



Schubfluss:

$$T = \tau \cdot t$$

4. Schubspannung infolge Querkraft



s – Bogenlänge,
Profilkoordinate

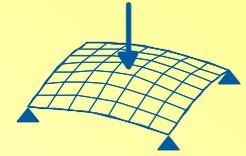
Schubspannung:

$$\tau(s) = \frac{V_z \cdot S_y^*(s)}{I_y \cdot t(s)}$$

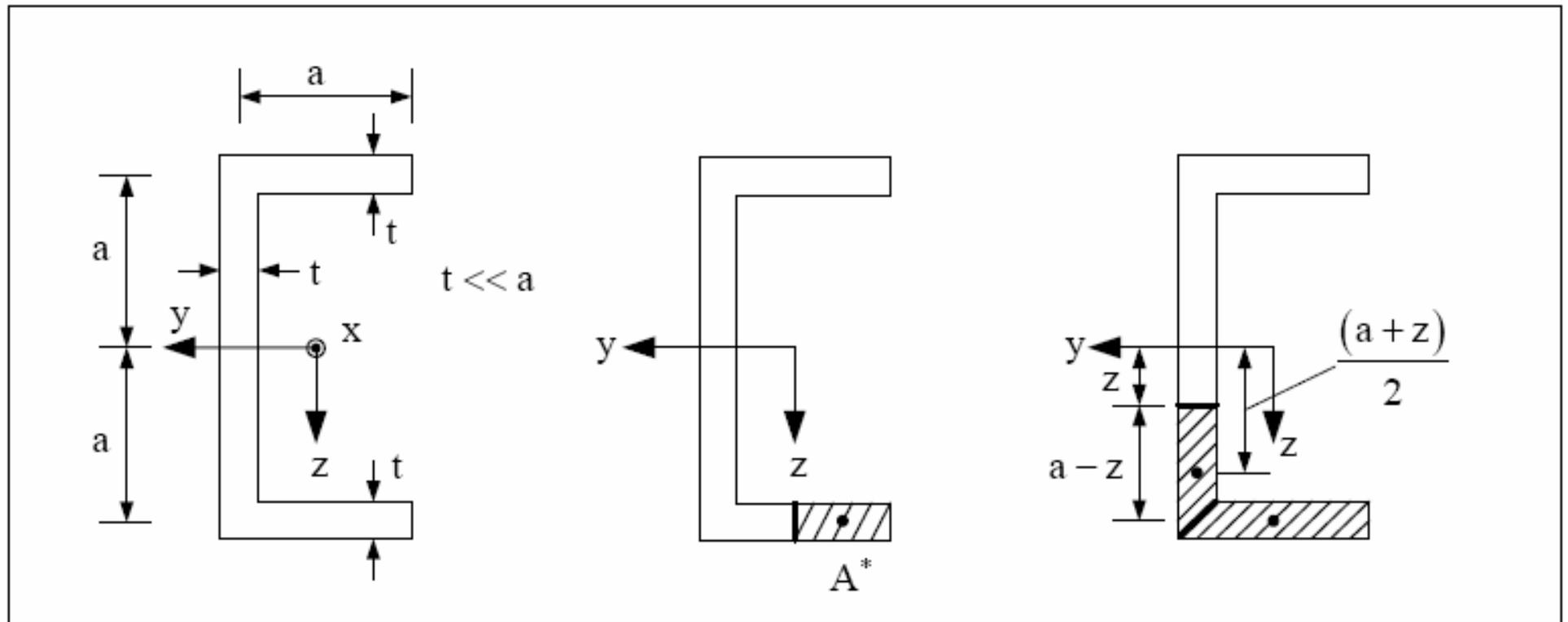
Statisches Moment:

$$S_y^*(s) = \int_{A^*} z(s) dA = \int_s^{s_{\max}} t(s) z(s) ds = - \int_0^s t(s) z(s) ds$$

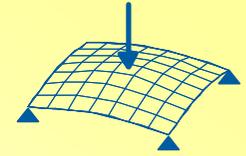
4. Schubspannung infolge Querkraft



Bsp.: Schubspannung im U-Profil



4. Schubspannung infolge Querkraft



Schnittstelle im unteren Flansch:

$$S_y^* = A^* \cdot z_s^* = t \cdot s \cdot a$$

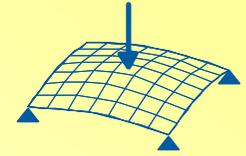
Schnittstelle im Steg:

$$S_y^* = A^* \cdot z_s^* = (t \cdot a) \cdot a + [(a - z) \cdot t] \cdot \frac{a + z}{2} = \frac{t}{2} (3a^2 - z^2)$$

Trägheitsmoment:

$$I_y = \frac{t \cdot (2a)^3}{12} + 2 \left[a^2 \cdot (at) \right] = \frac{8}{3} ta^3$$

4. Schubspannung infolge Querkraft



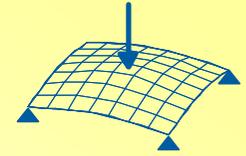
Schubspannung im unteren Flansch:

$$\tau(s) = \frac{3V}{8ta} \cdot \frac{s}{a}$$

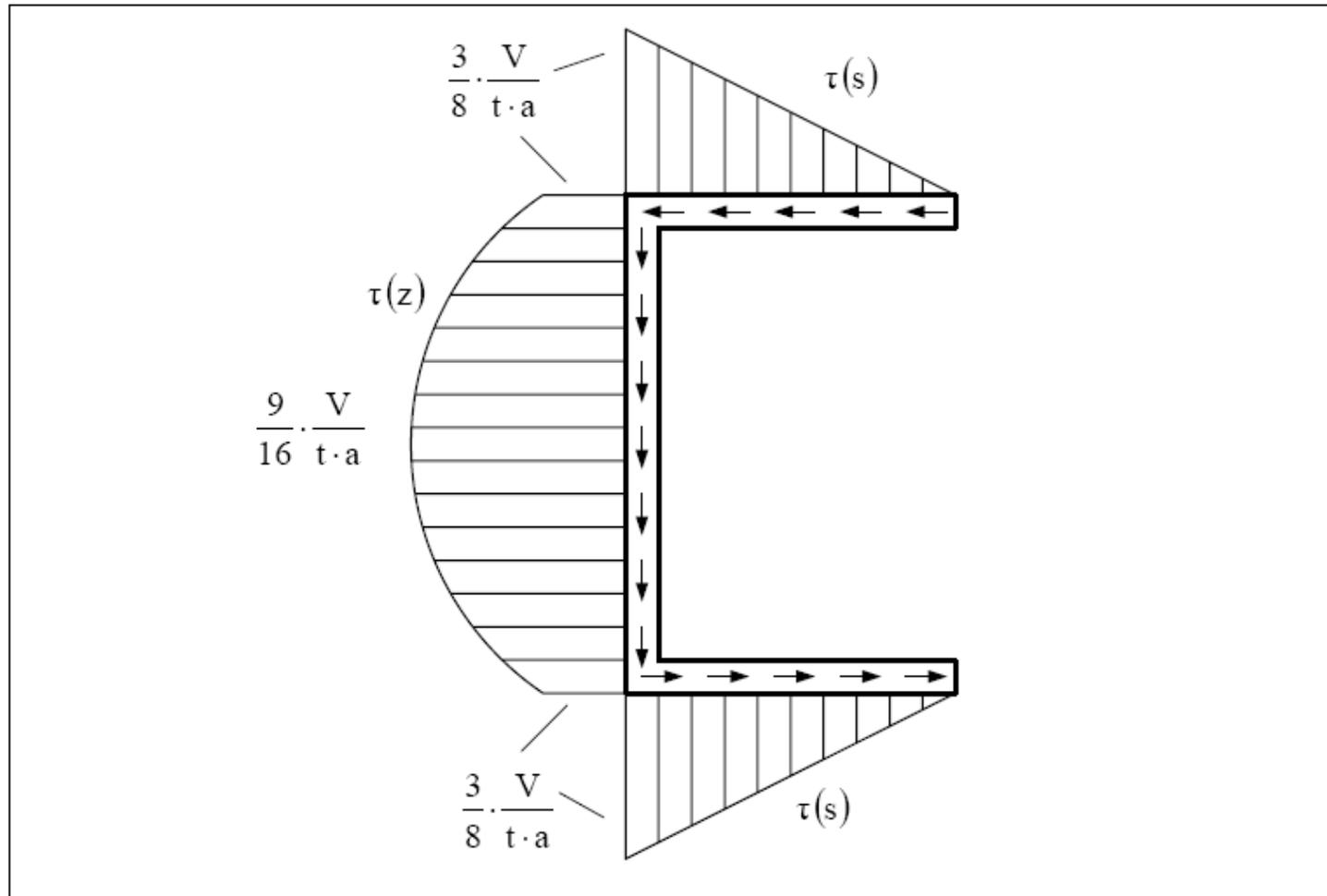
Schubspannung im Steg:

$$\tau(z) = \frac{3V}{16ta} \cdot \left(3 - \frac{z^2}{a^2} \right)$$

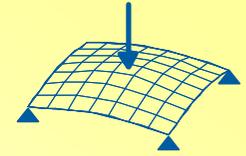
4. Schubspannung infolge Querkraft



Schubspannungsverlauf:

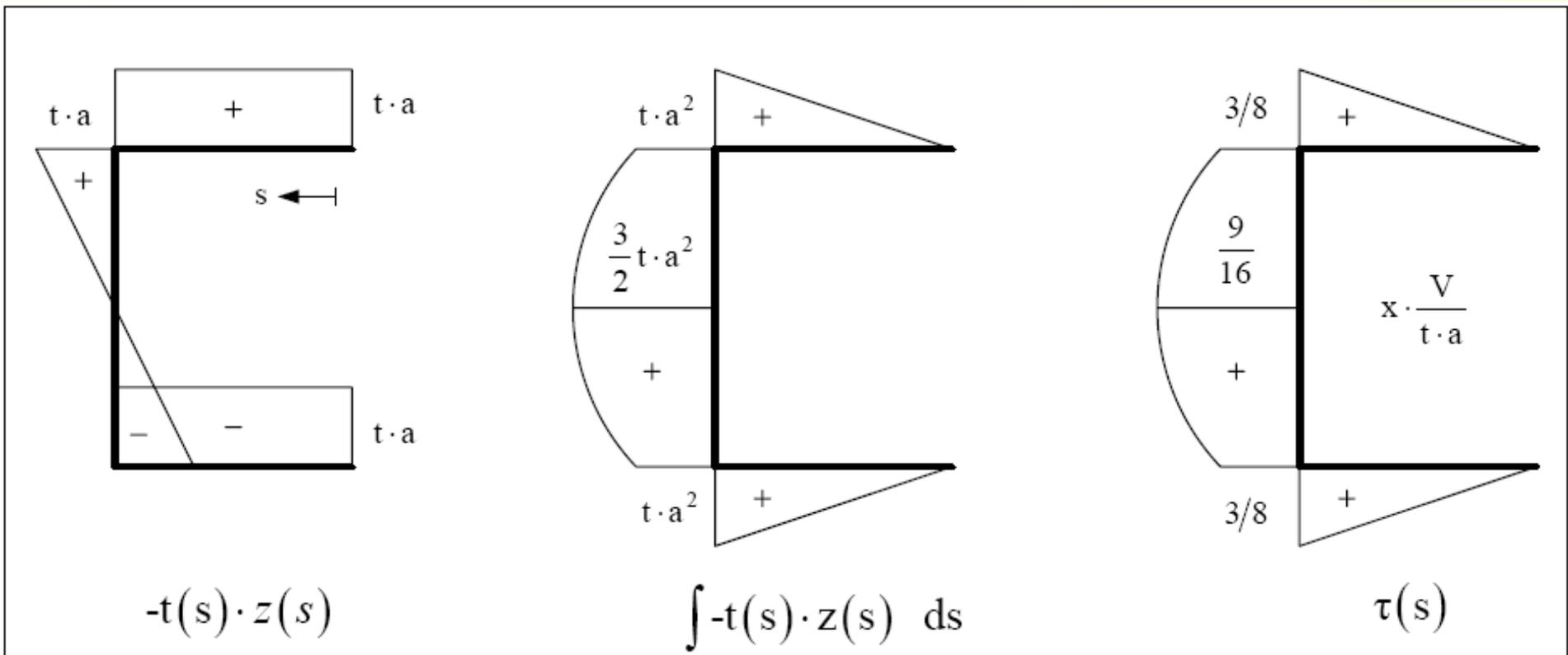


4. Schubspannung infolge Querkraft

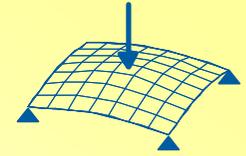


Andere Lösungsmöglichkeit:

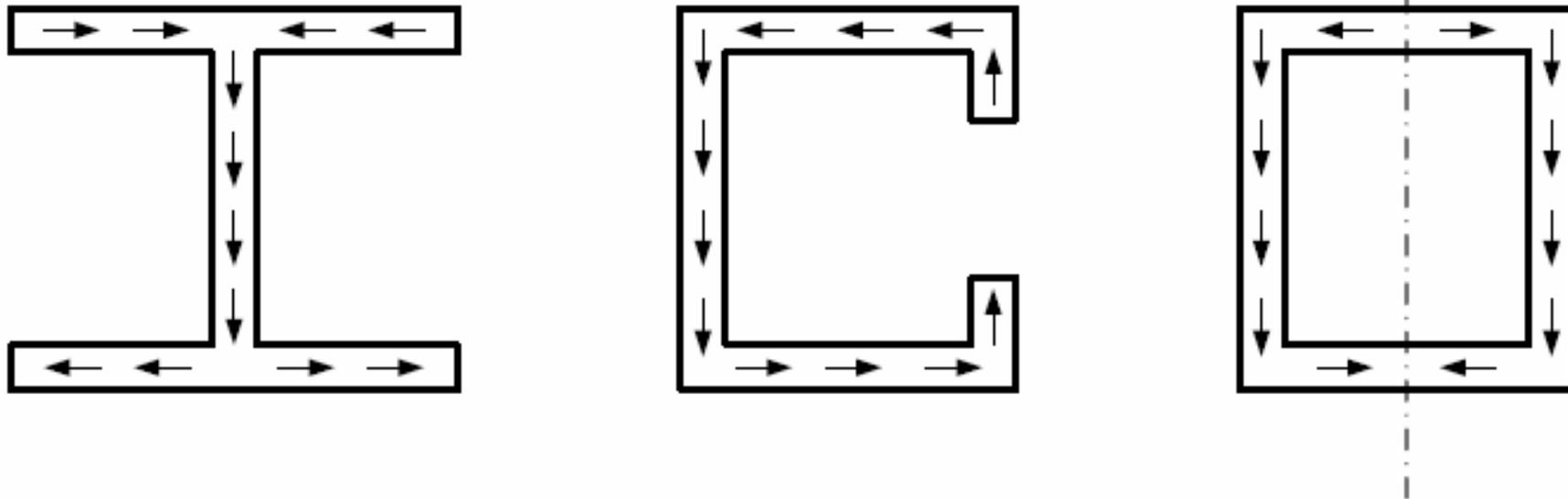
Man führt eine Profilkordinate s entlang des Schubflusses, also immer an freien Enden beginnt oder endet!



4. Schubspannung infolge Querkraft

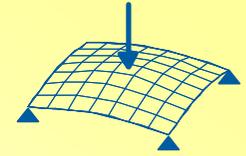


Schubspannungsverlauf einiger Querschnitte:



Die Wahl der Profilkordinate s ist frei. Sinnvoll ist es aber, s so einzuführen, dass sie dem Verlauf des Schubflusses entspricht.

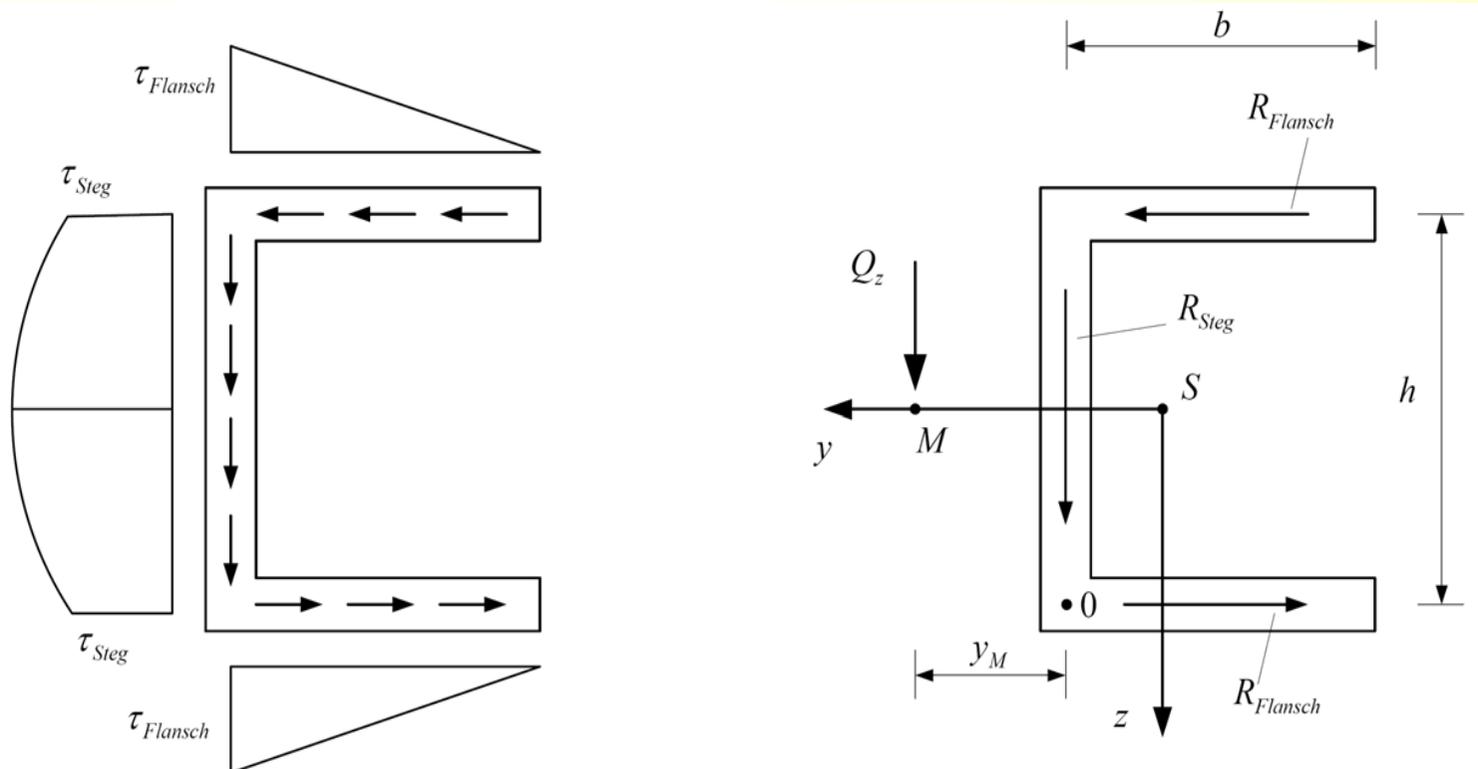
4. Schubspannung infolge Querkraft



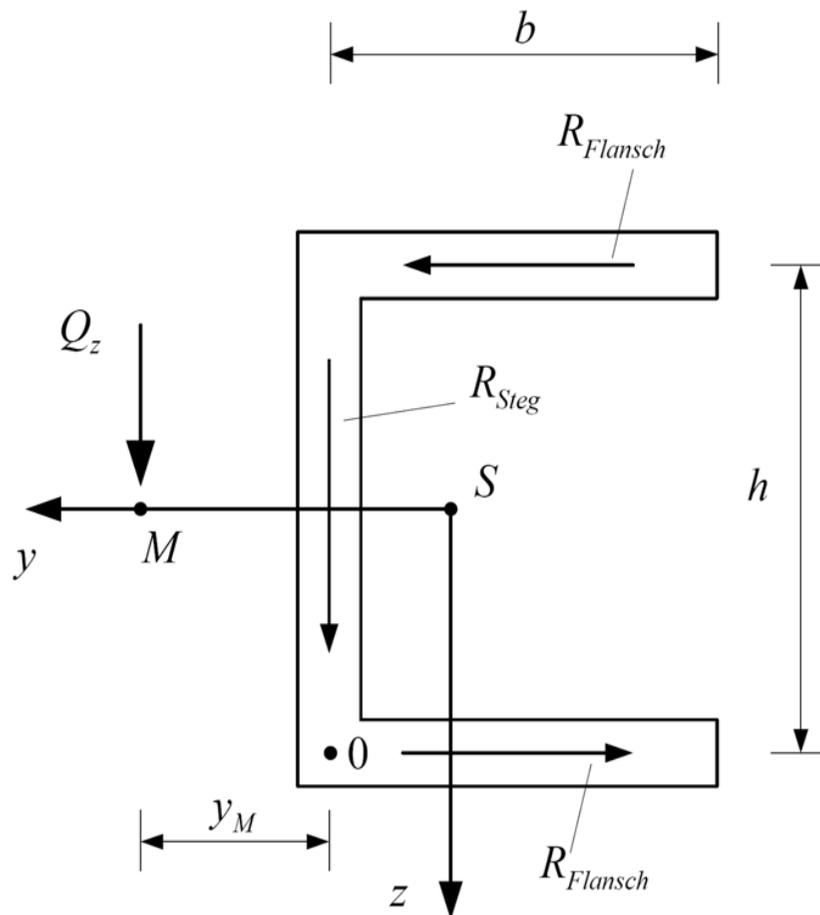
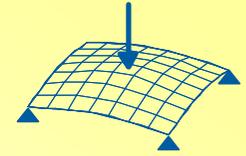
4.3 Schubmittelpunkt

Definition:

Der Schubmittelpunkt M ist der Punkt, durch den die Wirkungslinie der Querkraft gehen muss, damit der Querschnitt keine Torsion (Verdrehung) erfährt.

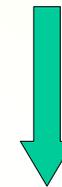


4. Schubspannung infolge Querkraft



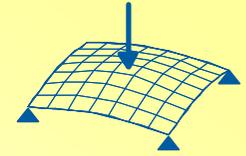
Momentengleichgewicht:

$$Q_z \cdot y_M = \underbrace{T_{Flansch} \cdot b \cdot \frac{1}{2}}_{\text{Resultierende aus Dreiecksfläche der Schubspannung}} \cdot \underbrace{h}_{\text{Hebelarm}} = R_{Flansch} \cdot h$$



$$y_M = \frac{R_{Flansch} \cdot h}{Q_z}$$

4. Schubspannung infolge Querkraft



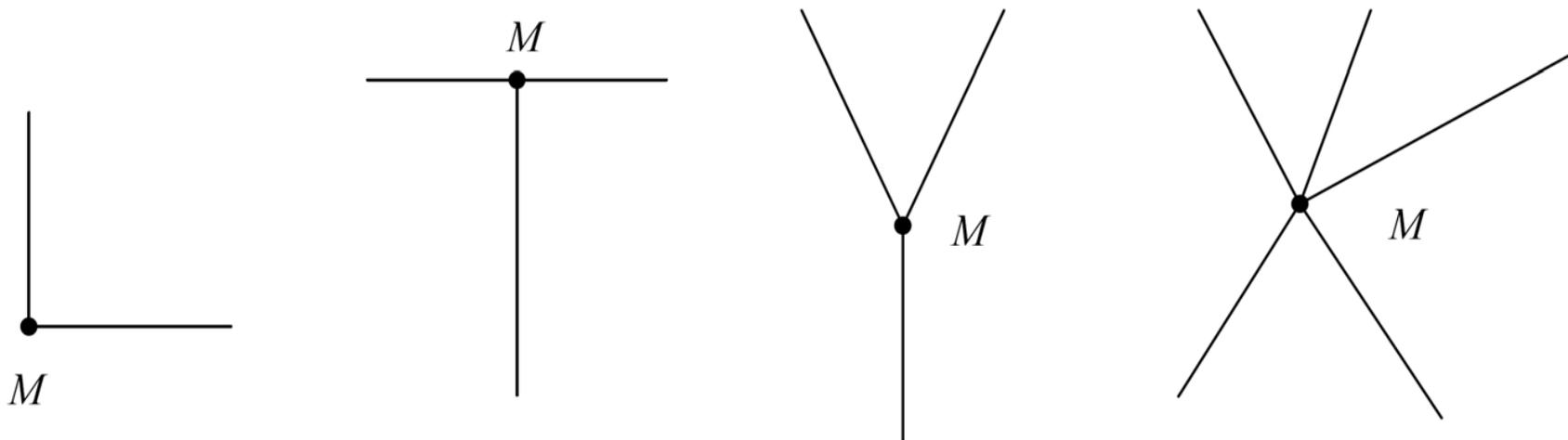
Bemerkung:

Der Schubmittelpunkt ist eine geometrische Eigenschaft des Querschnitts und unabhängig von den Lasten oder Schnittgrößen!

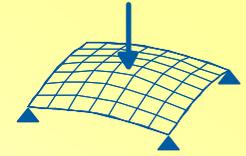
Beispiele zum Schubmittelpunkt

1.) Sternförmige Querschnitte

- Schubmittelpunkt = Schnittpunkt

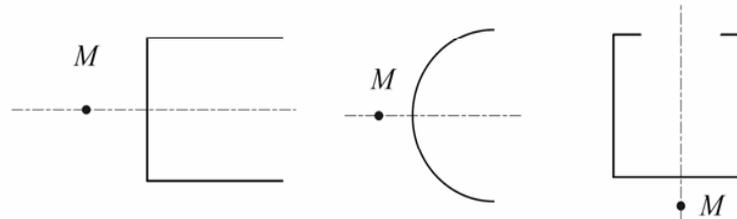


4. Schubspannung infolge Querkraft

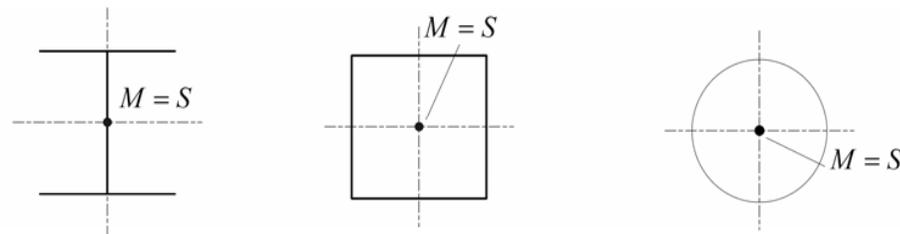


2.) Symmetrische Querschnitte

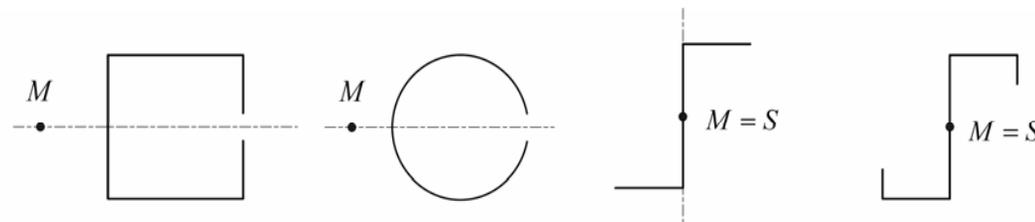
- Einfache Symmetrie
Schubmittelpunkt liegt auf der Symmetrieachse



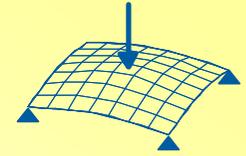
- Doppelte Symmetrie
Schubmittelpunkt = Schwerpunkt



Man beachte:



4. Schubspannung infolge Querkraft



4.4 Ergänzungen zur Schubspannung

Elastizitätsgesetz für Schubspannung:

$$\tau = G \cdot \gamma$$

Schubverzerrung: (vgl. gerade Biegung!)

$$\gamma = \frac{dw}{dx} + \frac{du}{dz} = w' + \psi$$

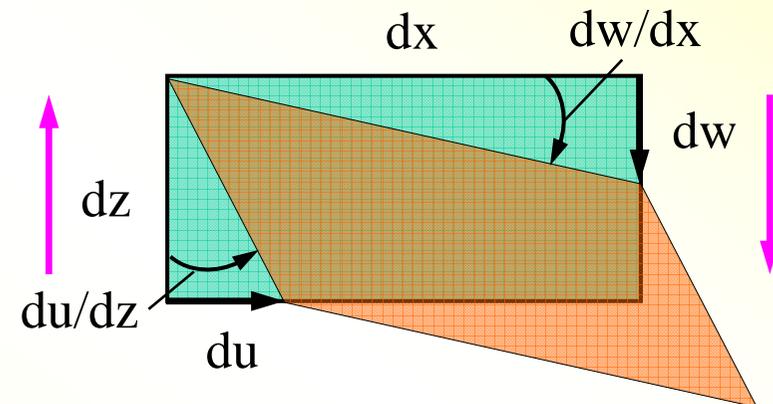
→ $\tau = G \cdot (w' + \psi)$

$$V = \tau \cdot A = GA \cdot (w' + \psi)$$

τ : Schubspannung

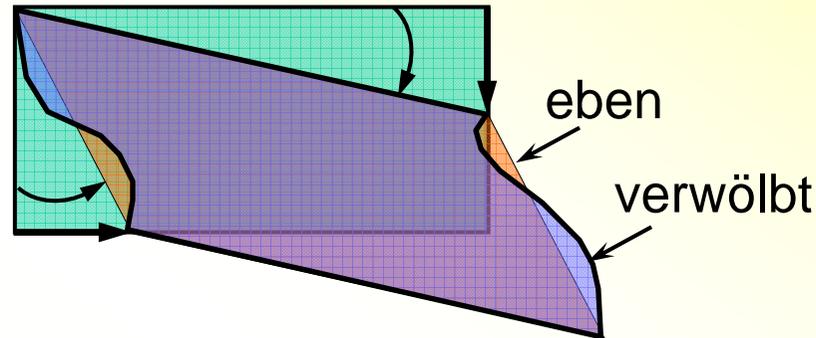
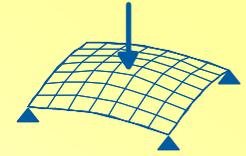
G : Schubmodul

γ : Schubverzerrung



Demnach ist τ konstant! In Wirklichkeit ist sie aber eine Funktion von z . Somit ist auch g eine Funktion von z . Danach kann der Querschnitt nicht eben bleiben.

4. Schubspannung infolge Querkraft



Allgemein gilt:

$$V = \int_A \tau dA = \tau A_s = GA_s \cdot \gamma = GA_s \cdot (w' + \psi)$$

EI : Biegesteifigkeit

GA_s : Schubsteifigkeit

$A_s = \kappa A$: Schubfläche

κ : Formfaktor

Die Schubspannung hat Einfluss auf die Durchbiegung. Der Einfluss ist aber sehr klein. Je schlanker der Balken ist, um so kleiner wird der Einfluss des Schubs. Der Einfluss ist vernachlässigbar, falls:

Balkenlänge > 5-fache Höhe des Querschnittes!